

Министерство образования Украины  
Одесский государственный политехнический университет

*Труды*  
ОДЕССКОГО ПОЛИТЕХНИЧЕСКОГО УНИВЕРСИТЕТА

Научный и производственно-практический  
сборник

Вып.2 (6). 1998

*Автоматика и системотехника*

*Радиоэлектроника*

*Математика, физика, механика*

*Экология*

*Экономика*

Одесса

УДК 531.383

А.Е. Зернов, канд. физ.-мат. наук, доц.,  
 Д.Д. Лещенко, д-р физ.-мат. наук, проф.,  
 Т.А. Кушпиль, инженер

## ЭВОЛЮЦИЯ ВРАЩЕНИЙ ТВЕРДОГО ТЕЛА, БЛИЗКИХ К РЕГУЛЯРНОЙ ПРЕЦЕССИИ

О.Є. Зернов, Д.Д. Лещенко, Т.О. Кушпиль. Еволюція обертань твердого тіла, близьких до регулярної прецесії. Досліджуються збурені обертальні рухи твердого тіла, близькі до випадку Лагранжа, коли відновлюючий момент залежить від кута нутації.

A.E. Zernov, D.D. Leshchenko and T.A. Kushpil. The evolution of a rigid body rotations similar to regular precession. Perturbed rotational motions of a rigid body, similar to regular precession in the restoring torque depends on the angle of nutation, are investigated.

Рассмотрим движение динамически симметричного твердого тела вокруг неподвижной точки  $O$  под действием восстанавливающего момента, зависящего от угла нутации  $\theta$ , и возмущающего момента.

Уравнения движения имеют вид [1]

$$\begin{aligned} A\dot{p} + (C - A)qr &= k(\theta) \sin \theta \cos \varphi + M_1; \\ A\dot{q} + (A - C)pr &= -k(\theta) \sin \theta \cos \varphi + M_2; \\ C\dot{r} = M_3, \quad \dot{\psi} &= (p \sin \varphi + q \cos \varphi) / \sin \theta; \\ \dot{\theta} &= p \cos \varphi - q \sin \varphi; \\ \dot{\varphi} &= r - (p \sin \varphi + q \cos \varphi) \operatorname{ctg} \theta, \end{aligned} \quad (1)$$

где  $p, q, r$  — проекции вектора угловой скорости на главные оси инерции,  $M_i (i=1,2,3)$  — проекции вектора возмущающего момента на те же оси,  $A$  — экваториальный, а  $C$  — осевой моменты инерции тела относительно точки  $O$ ,  $A \neq C$ .

Предположим, что

$$p^2 + q^2 \ll r^2, \quad Cr^2 \gg k, \quad |M_i| \ll k \quad (i = 1, 2, 3), \quad (2)$$

т.е. направление угловой скорости тела близко к оси динамической симметрии; угловая скорость достаточно велика; возмущающие моменты малы по сравнению с восстанавливающим. Неравенства (2) позволяют ввести малый параметр  $\varepsilon \ll 1$  и положить

$$p = \varepsilon P, \quad q = \varepsilon Q, \quad k(\theta) = \varepsilon K(\theta), \quad M_i = \varepsilon^2 M_i^* \quad (i = 1, 2, 3). \quad (3)$$

Возмущенные движения твердого тела, близкие к случаю Лагранжа, исследовались ранее [2—4].

Рассмотрим движение несимметричного твердого тела вокруг точки  $O$  под действием восстанавливающего момента вида [2]  $k(\theta) = A(\mu + 2\eta \cos \theta)$ , где  $\mu, \eta$  — постоянные коэффициенты, на знаки которых никаких ограничений не накладывается; силы  $\bar{F}$  — дебаланса тяги [3], которая имеет следующие проекции на подвижные оси, жестко связанные с твердым телом,  $(0, \varepsilon^2 F^*, 0)$ , и прилагается в точке  $N$  с координатами  $(d, o, h)$ ; диссипативной силы с моментом  $\bar{M}(-\varepsilon I_1 p, -\varepsilon I_1 q, -\varepsilon^2 I_3 r)$  относительно точки  $O$ .  $I_1, I_3$  — положительные коэффициенты, характеризующие диссипацию.

Ставится задача исследования асимптотического поведения системы (1) при малом  $\varepsilon$ , если выполнены условия (2). Будем пользоваться методом усреднения [5] на интервале времени порядка  $\varepsilon^{-1}$ .

Проекция вектора возмущающего момента  $M_i$  на главные оси инерции и величина восстанавливающего момента  $k(\theta)$  с учетом (3) имеют вид

$$\begin{aligned} M_1 &= -\varepsilon^2 F^* - \varepsilon^2 I_1 P, & M_2 &= -\varepsilon^2 I_1 Q; \\ M_3 &= \varepsilon^2 F^* d - \varepsilon^2 I_3 r, & k(\theta) &= \varepsilon A(\mu^* + 2\eta^* \cos \theta). \end{aligned} \quad (4)$$

После ряда преобразований решение усредненной системы уравнений первого приближения для медленных переменных и второго для быстрых переменных имеет вид

$$\begin{aligned} a^{(1)} &= \exp(-\varepsilon A^{-1} I_1 t)(a^0 \cos \omega t - b^0 \sin \omega t); \\ b^{(1)} &= \exp(-\varepsilon A^{-1} I_1 t)(b^0 \cos \omega t + a^0 \sin \omega t); \\ \delta^{(1)} &= \varepsilon C^{-1}(F^* d - I_3 r_0)t; \\ \psi^{(1)} &= \varepsilon A D_{11}(\mu^* + 2\eta^* \cos \theta_0)t + \psi_0, & \theta^{(1)} &= \theta_0; \\ \alpha^{(2)} &= C A^{-1} r_0 t - \varepsilon A D_{11} \cos \theta_0(\mu^* + 2\eta^* \cos \theta_0)t + \frac{1}{2} \varepsilon^2 A^{-1}(F^* d - I_3 r_0)t^2 + \varphi_0; \\ \gamma^{(2)} &= n_0 t + \frac{1}{2} \varepsilon^2 (C - A) A^{-1} C^{-1}(F^* d - I_3 r_0)t^2. \end{aligned} \quad (5)$$

Здесь  $\omega = \varepsilon A D_{11}[\mu^* \cos \theta_0 + \eta^*(3 \cos^2 \theta_0 - 1)]$ ;  $D_{ij} = C^{-i} r_0^{-j}$ ;  $a^0, b^0, n_0$  определяются следующим образом:  $a = P_0 - \lambda_0 \sin \varphi_0$ ,  $b = -Q_0 + \lambda_0 \cos \varphi_0$ ,  $\lambda_0 = A C^{-1} r_0^{-1}(\mu^* + 2\eta^* \cos \theta_0) \sin \theta_0$ ,  $n_0 = (C - A) A^{-1} r_0$ ,  $|n_0 / r_0| \leq 1$ ,  $r_0 \neq 0$ ;  $\gamma = n_0 t$ , переменная  $\gamma = \gamma_0$  имеет смысл фазы колебаний,  $\alpha = \gamma + \varphi$ ,  $r = r_0 + \varepsilon \delta$ ;  $P_0, Q_0, r_0, \theta_0, \varphi_0$  — начальные значения соответствующих переменных при  $t=0$ .

На основании приведенных формул можно определить эволюцию углов прецессии и нутации во втором приближении:

$$\begin{aligned} \psi_\varepsilon^v(t) &= \psi_0 + \varepsilon A D_{11}(\mu^* + 2\eta^* \cos \theta_0)t + S^{(1)}; \\ S^{(1)} &= \varepsilon^2 A^2 D_{33} \cos \theta_0(\mu^* + 2\eta^* \cos \theta_0)t + \frac{1}{2} \varepsilon^3 A D_{22}(\mu^* + 2\eta^* \cos \theta_0) \times \\ &\times (I_3 r_0 - F^* d)t^2 - \varepsilon A D_{11} \cos \theta_0 \exp(-\varepsilon A^{-1} I_1 t) \left( (a^0)^2 + (b^0)^2 \right)^{1/2} \times \\ &\times \sin(\alpha + \sigma); \\ \theta_\varepsilon^v(t) &= \theta_0 + \varepsilon^2 I_1 D_{22} \sin \theta_0 A(\mu^* + 2\eta^* \cos \theta_0)t + \varepsilon A D_{11} \exp(-\varepsilon A^{-1} I_1 t) \times \\ &\times \left( (a^0)^2 + (b^0)^2 \right)^{1/2} \sin(\alpha^{(2)} - x); \\ \sin x &= \cos \sigma = b^{(1)} \exp(\varepsilon A^{-1} I_1 t) / \left( (a^0)^2 + (b^0)^2 \right)^{1/2}. \end{aligned} \quad (6)$$

Таким образом, в выражении (6) для  $\theta_\varepsilon^v$  слагаемое порядка  $\varepsilon$  является произведением медленно экспонциально убывающего множителя  $\exp(-\varepsilon A^{-1} I_1 t)$ , обусловленного диссипацией энергии, и осциллирующего множителя  $\sin(\alpha^{(2)} - x)$ . Величину декремента затухания и характер медленного изменения фазы малых колебаний видим из формул (5) для  $b^{(1)}, \alpha^{(2)}$ .

В выражении (6) для  $\psi_\varepsilon^v(t)$  слагаемое  $S^{(1)}$  (порядка  $O(\varepsilon)$  на интервале времени  $(0, T\varepsilon^{-1})$ ) уточняет для данной задачи формулу угловой скорости прецессии  $\omega_p = K C^{-1} r_0^{-1}$ , имеющую место в приближенной теории гироскопов.

В заключение укажем, что формулы для углов нутации и прецессии не содержат параметров возмущающих моментов, если ограничиться построением первого приближения. В этом случае влияние возмущений на регулярную прецессию тела не учитывается и таким образом, построение второго приближения является существенным.

### Литература

1. Лещенко Д.Д., Саллам С.Н. Возмущенные вращательные движения твердого тела, близкие к регулярной прецессии // Прикл. матем. и механика. — 1990. — Т. 54, № 2. — С. 224 — 232.

2. Асланов В.С., Серов В.М. Вращательные движения осесимметричного твердого тела с бигармонической характеристикой восстанавливающего момента // Изв. РАН. Механика твердого тела. — 1995. — № 3. — С. 19 — 25.
3. Савченко А.Я., Безрученко В.С. Исследование стационарных движений гироскопа Лагранжа при наличии диссипации и дебаланса тяги // Механика твердого тела. — 1993. — Вып. 25. — С. 75 — 80.
4. Лещенко Д.Д., Шамаев А.С. Возмущенные вращательные движения твердого тела в случае Лагранжа // Изв. АН СССР. Механика твердого тела. — 1997. — № 6. — С. 8 — 17.
5. Волосов В.М., Моргунов Б.И. Метод осреднения в теории нелинейных колебательных систем. — М.: Изд-во МГУ, 1971.